OHR-E400 系列 60 段 PID 自整定调节器的保持寄存器

表一 0x03, 0x06,0x16 命令对应的保持寄存器地址表

衣 ─ UXU3,UXU0,UX10 前令为应的休付司付益地址衣									
序号	寄存器地 址(十进制)	参数名称	数据格式	类型	备注				
动态变量									
1	00	测量通道测量值	Float	只读					
2	02	PID 当前设定值	Float	只读					
3	04	PID 当前输出值	Float	读写	0.0~1.0表示 0.0~100.0%; ★ 在手动状态下,可读写;在自动或点动手动状态只读				
4	06	第1报警状态	Char	只读	0: 无报警; 1: 有报警				
5	07	第2报警状态	Char	只读	0: 无报警; 1: 有报警				
6	08	第3报警状态	Char	只读	0: 无报警; 1: 有报警				
7	09	第4报警状态	Char	只读	0: 无报警; 1: 有报警				
8	10	当前手自动状态	Char	读写	0: 手动, 1: 自动				
9	11	程序段当前运行段	Char	只读	0~59表示:第1~60段				
10	12	程序段当前运行状态	Char	只读	0: 暂停1: 结束2: 运行,3: 设定曲线在等待测量值到当前设定值。				
11	13	程序段运行命令	Char	只写	0: 无效, 1: 启动, 2: 停止, 3: 清零, 4: 步进。				
12	14	跳转的段号	Char	只写	0~59: 表示 01~60 段; 写入该寄存器,程序段就跳到该段运行;如果段号大于 59 或者该段的时间长度为 0,跳转无效。				
			仪表型	号					
1	29	仪表型号	Char	只读	数显 60 段调节器 0x2A				
			仪表组态	参数					
1	30	设定密码 LoC	Short	读写					
2	31	第1报警值	Float	读写					
3	33	第2报警值	Float	读写					
4	35	第3报警值	Float	读写					
5	37	第4报警值	Float	读写					
6	39	控制环断线报警值	Short	读写	1				
7	40	第1报警回差	Float	读写	参见仪表操作手册的一级菜单				
8	42	第2报警回差	Float	读写	1				
9	44	第3报警回差	Float	读写					
10	46	第4报警回差	Float	读写					
11	48	内部保留]				
12	49	比例带 P1	Float	读写					
13	51	积分时间 I1	Short	读写					

14	52	微分时间 D1	Short	读写	
15	53	内部保留			
16	55	内部保留			
17	56	内部保留			
18	57	PID 运算周期	Char	读写	
19	58	输出周期	Char	读写	
20	59	自整定	Char	读写	
21	60	自整定逻辑回差值	Float	读写	
22	62	测量通道信号类型	Char	读写	
23	63	测量通道小数点	Char	读写	
24	64	第1报警方式	Char	读写	
25	65	第2报警方式	Char	读写	
26	66	第3报警方式	Char	读写	
27	67	第4报警方式	Char	读写	
28	68	测量通道闪烁报警	Char	读写	
29	69	测量通道滤波系数	Char	读写	
30	70	设备号	Char	读写	
31	71	通讯波特率	Char	读写	
32	72	报警打印功能	Char	读写	
33	73	定时打印间隔时间	Short	读写	
34	74	测量通道单位	Char	读写	
35	75	上电过程控制方式	Char	读写	
36	76	PID 正反作用方式	Char	读写	
37	77	PID 输出类型	Char	读写	
38	78	SV 窗口显示方式	Char	读写	 参见仪表操作手册的二级菜单
39	79	PID 算式类型	Char	读写	多光仪仪採旧于加的 <u>一</u> 级未平
40	80	控制方式	Char	读写	
41	81	PID 输出下限	Float	读写	
42	83	PID 输出上限	Float	读写	
43	85	测量通道零点迁移	Float	读写	
44	87	测量通道量程比例	Float	读写	
45	89	测量通道冷端零点迁移	Float	读写	
46	91	测量通道冷端放大比例	Float	读写	
47	93	变送输出零点迁移	Float	读写	
48	95	变送输出放大比例	Float	读写	
49	97	控制输出零点迁移	Float	读写	
50	99	控制输出放大比例	Float	读写	
51	101	变送输出量程下限	Float	读写	
52	103	变送输出量程上限	Float	读写	
53	105	测量通道闪烁报警下限	Float	读写	
54	107	测量通道闪烁报警上限	Float	读写	
55	109	测量通道测量量程下限	Float	读写	

56	111	测量通道测量量程上限	Float	读写	
57	113	测量通道小信号切除	Float	读写	
58	115	设定曲线时间单位	Char	读写	
59	116	设定曲线开始段	Char	读写	通讯传送值=实际值-1
60	117	循环的起始段	Char	读写	
61	118	TI00 第 1 段控制时间	Short	读写	设定曲线参数
62	119	SU00 第 1 段控制目标值	Float	读写	(参见仪表操作手册的设定曲线设
63	121	TI01 第 2 段控制时间	Short	读写	置菜单)
64	122	SU01 第 2 段控制目标值	Float	读写	
•••	•••	•••			
•••	•••	•••			
177	292	TI58 第 59 段控制时间	Short	读写	
178	293	SU58 第 59 段控制目标 值	Float	读写	
179	295	TI59 第 60 段控制时间	Short	读写	
180	296	SU59 第 60 段控制目标 值	Float	读写	
181	298	分段回差	Float	读写	

备注1: 浮点型的数据按2143的格式排列。

备注 2: 一次最多传输 32 个字节的数据。